Установить PACTware

Как установить?

- 1. Зайти в раздел загрузки на официальном сайте <u>PACTware</u>.
- 2. Выбрать, откуда скачать. Например, <u>VEGA</u>
- 3. В поиске по загрузкам ввести "PACTware" и выбрать "DTM Collection and PACTWARE"

	VEGA HOME OF VALUES							
	Products	Industries	Downloads	Serv				
Do	wnloads							
C	ownl	oads						
	PACTware			Q				
	VEGACONN	ECT						
	Ethernet-Pro	ofibus interface						
	DTM Collect	ion and PACTwa	re					
	Wireless rou	uter						
	– Product fa	amily		¢				
	General Do Company a independer documents Brochures Software Forms and	wnloads nd industry inf nt software and Certificates	ormation, prod l further	luct				

4. Перейти в раздел "software" – "PACTware 6.1"

Adjustment software	Software - Adjustment software: DTM Collection + PACTware PACTware and VEGA DTM Collection File size > 2.7 GB Complete package	2023-10 🗢 Software
 All 	Software - Adjustment software: DTM Collection + PACTware VEGA DTM Collection	2.3.0.13 🗘 Software
General Downloads Company and industry information, product independent software and further documents. Brochures	Collection of all VEGA device DTMs as well as communication DTMs for parameterization (an FDT framework program such as PACTware is required). File size is > 1.2 GB. DTM Collection	Image: Bar and Supported Instruments Image: Construction NE 53
Software Forms and Certificates	Software - Adjustment software: DTM Collection + PACTware VEGA DataVlewer Software for archiving, managing and displaying DTM files such as backups and echo curves. DataViewer can only be used in conjunction with a full version of the VEGA DTM Collection. File site is > 500 VEGA DataViewer	2.3.0.13 🗘 Software
	Software - Adjustment software: DTM Collection + PACTware PACTware 6.1 Framework program of the PACTware Consortium e. V. (can be used as operating software in conjunction with DTMs). File size is 35 MB. Pactware	6.1.0.15 ♀ Software 6.1.0.15 ♀ n history 5.0.5.32 5.0.5.31

- 5. Выбрать интересующую версию и начать загрузку
- 6. Распаковать и следовать инструкциям установщика
- 1. В инструкции будет описана РАСТware 6.1, но DTM работает и на предыдущих версиях
- 2. Перед использованием DTM нужно установить <u>драйвер</u> для HARTмодема



Please note: All product-related documents, such as certificates, declarations of conformity, etc., which conversion under the name Pepperl+Fuchs GmbH or Pepperl+Fuchs AG, also apply to Pepperl+Fuchs

Lang



Software: DTM HART Comm

Device Description Files/DriversRelease InfoFile TyHART Comm DTM / HART Comm DTM1.0.55ZIP

3.

4. Скачается zip-файл, распаковать и запустить Setup.exe (тип установки: полный)

Установить DTM KTM RUMASS

5. В отправленном установщике DTM запустить Setup.exe

Bootstrap	10.12.2023 16:03	Папка с файлами	
0007_I.mst	10.12.2023 16:03	Файл "MST"	623 KE
0009_l.mst	10.12.2023 16:03	Файл "MST"	618 KE
🔠 Disk1	10.12.2023 16:03	САВ-файл	1 899 KE
🔠 Disk2	10.12.2023 16:03	САВ-файл	1 065 KE
🔠 Disk3	10.12.2023 16:03	САВ-файл	704 КБ
🔠 Disk4	10.12.2023 16:03	САВ-файл	7 406 KE
😼 Setup	03.06.2013 17:51	Приложение	212 КБ
🔂 Setup	10.12.2023 16:03	Пакет установщи	888 KE

6. Следовать инструкциям установщика (тип установки: полный) Мастер установки для КТМ RUMASS DTM Library Package ×

~~							
Выб	Выберите тип установки						
Выберите какой тип установки подходит Вам больше							
	Market Street St	Полная Все компоненты продукта будут установлены (требует максимального дискового пространства).					
		Выборочная Позволяет выбрать какие компоненты продукта будут установлены а так же путь для установки. Рекомедовано для опытных пользователей.					
		< Назад Далее > Отмена					

- 7. После всех установок перезагрузить компьютер
- 8. Запустить PACTware 6.1
- 9. Создать новый проект

10. Нажать на 3 точки в правом углу и нажать на "Обновить каталог приборов"

88 ®.	今 也 @	▲ ⊘
>	Johann matap	:
Проект 🚦		<u>^</u>
Ofensormar spellege	X Q) Gaptom ketengu	
	(jening) [] [] [] [] [] [] [] [] [] [
	🛇 🌜 1481 Communication 🖉 Camas 1487 CodMitiglis Crabit metropogneem 105/1/206-0_12.0.9 105/2/206-01-9	
	LUM accyne.	
v 🗘	lapa	
୍ ଅନ୍ ରୁ	A th &	
>	»» Добавить прибор	
		Администрирование каталога приборов
Проект		Администрирование каталога приборов Обновить каталог приборов
Проект Обозначение прибора	: X Q. Cópocnis sce-филари	Администрирование каталога приборов Обновить каталог приборов
Проект Облакачные пребора	: • Х. Сброкить кое финация	Адыныстрирование каталога приборов Обновить каталог приборов
Проект Областные пребора	. Х < Сброить кех филиры	Адининстрирование каталога приборов Обисенть каталог приборов
Проект Обласновне прибора	* × C6ρουπь κε ψνωτρω * × * * *	Адининстрирование каталога приборов Обновить каталог приборов
Проект Обзаканные прибора	Image: Sec: Sec: Sec: Sec: Sec: Sec: Sec: Se	Адиликстрирование каталога приборов Обновить каталог приборов
Проект Обласники прибора	Image: Second and the control of the contro	Адилиястрерование кладога приборов Обновить казалог приборов
Проект Обласники прибора	1 X Q. Сбросить ксе финация Pundop 0 : : tot context : : : : : : : : : : : : : : :	Адилиястрирование класка приборов Обновить каталог приборов
Проект Областные прибера	: • C5росить все фильтри прибир 0 : i i tun i functione i func	Адилиястрирование класка приборов Обновить каталог приборов
Проект	• X Q. C2pocuria kate ψηνωσμα • V Q. C2pocuria kate ψηνωσμα • I I I Incomp. • I I Incomp. I Incomp. • I I Incomp. I Incomp. Incomp. • I Incomp. I Incomp. Incomp. Incomp. Incomp. Incomp. • I Incomp. I Incomp.	Адиликсрирование класка приборов Обновить каталог приборов
Проект	* Cópocurla loc é dynikupa * * </th <th>Адиликсрирование класка приборов Обновить каталох приборов</th>	Адиликсрирование класка приборов Обновить каталох приборов
Проект	• Х. Ф. Сбросиль кос фильтры • Коросиль кос фильтры • •	Адилиястрарование клагося приборов Обновить каталог приборов
Проект	; • X Copourte size филара • puedug 0 : i i bin : Ipuesan : Increagen : Lational : Ippena : Resonance : Report : Report : Report II :	Адилиястрарование класка приборов Обновить каталог приборов
Nporer	I Peadage ↑ I I Perene I Incompet Peadage ↑ I I I I I Incompet Peadage ↑ I Incompet Peadage ↑ I Incompet Peadage ↑ I Incompet Peadage ↑ Inco	Адиликсрирование кладога приборов Обновить катадог приборов
fiporer	I Cipocuria late dynianje Tuentog ↑ I I I I I Poremen I Incompet I Latend I Poreme I Mean I I November I November I November I I I I I November I I I I I I I I I I I I I I I I I I I	Адиликсрирование класка приборов Обновить каталох приборов
figurese	• X Q Cépocuris sice éprisapa Flyadop 0 : is i flyanage : flyanage	Адилиястрарование кладока приборов Обновить каталока приборов
Piperer Ofiziarreise speliter	I ■ X Q Cépocuris sce éprisipue Fundag C III III III IIII Promise IIII IIIIIIIII IIIIIIIIIIIIIIIIIIIII	Адиликсрирование кладога приборов Обновить катадог приборов
fiporer	I X Q Cépocris Ret épisapa Paulage ↑ I I I voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I Voi I Papanent I I Incompet Paulage ↑ I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I I Voi I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I I Voi I I Papanent I Incompet Paulage ↑ I I I I Voi I I I I Voi I I I I Voi I I I I I Voi I I I I I I Voi I I I I I I I I I I I I I I I I I I I	Адиликсрирование кладога приборов Обновить катадог приборов
fiporer	Image: Comparison of the equivariant o	Алитиксрирование класка приборо
Piperer Oficial result per fige	Image:	Алитиксрирование клагоса приборо
Piperer Offiniarrenar ripolity	Image: Comparison of the start dynamic Image:	Алитиксрирование клагога приборо
fiporer	Image: Provide 0 I I Image: Provide 0	Алинистрирование класка приборо
Προεκτ	Image: Construct act of products Image: Construct act of	Аличистрирование класка приборо
Piperer Ofiziarreine ripolity	• X Copcounts acc dynamic Funding * : in : funding *: :	Алитик (прородние класка приборо) Обновить каталог приборов
Piperer Offiniariese reporter	Image: Comparison of the set of products are of products are of products. Image: Comparison of the set of products are of products are of products. Image: Comparison of the set of products are of products. Image: Comparison of the set of products are of products. Image: Comparison of the set of the	Aurorac proposawe extraors a portopor

11. Подключить HART Communication, нажав на "+"



12. Изменить СОМ-порт (двойной клик)



>	≫	🔨 СОМІ Параметры		
Проект	:	Адрес Канал		
Обозначение прибора		Тип прибо HART Communication		
= 📞 сомт 🧷	:			
		Communication interface	HART modem	~
		Serial Interface	СОМ1 (Последовательны	й порт) — — — — — — — — — — — — — — — — — — —
		HART protocol	COM3 (\Device\VCP0)	
			Preamble	5 ~
			Number of communication retries	3 ~
		Address scan	Start address	0 ~
			End address	0 ~
		Communication timeout	$2 \sim seconds$	
		Multimaster and Burst n	node support	

13. Нажать «Apply», затем «ОК»

📌 PACTware 6.1			- 🗆 ×
	Â	≟ 🕸	▲ ?
> »	🔨 СОМІ Параметры		×
Проект	Адрес Канал		
Обозначение прибора	Тип прибо HART Communication		
= 🛴 сомі 🧷 🗄			
	Communication interface	HART modem	~
	Serial Interface	COM3 (\Device\VCP0)	~
	HART protocol	Master	Primary Master V
		Preamble	5 ~
		Number of communication retries	3 ~
	Address scan	Start address	0 ~
		End address	0 ~
	Communication timeout	2 2 conds	0
	Multimaster and Burst m	node support	Ц
		V	V
		ОК	Cancel Apply

14. Подключить датчик, нажав на "+"

V PACTware 6.1								
== ®,				1	≙ હ) ŵ		
>	🔨 СОМЗ Добавить прибор							
Проект	Адрес Канал							
Обозначение прибора	Тип прибо HART Communication							
= 🌜 сомз 🧭 🗄								
		Ҳ 역 Сброси	ъ все фильтры					
	Прибор 个	Тип	Протокол Постая	щик Last used		Группа	Исполнение п Версия FI	Версия DTM
		🕢 Прибор	HART KTM			Расход	1.4.188.0 / 202 1.2.0.0	1.4.188 / 2024-03-18

15. Нажать правой кнопкой мыши на значок датчика и нажать "Подключить"

📢 PACTware 6.1					
	Ð				
>	>>	🔿 Доба	вить прибор		
Проект	:	Адрес O Канал HART	сн		
Обозначение г	трибора	Тип прибо КТМ	RUMASS		
🔨 🛯 🌄 сом	в 🖉 🗄				
= स्ताम	<i>č4</i> , :				х ९
	Убрать пр	ибор			
	Заменить	прибор		_	
	Rename			:	Тип
	Копирова	ть	_		
	Подключи	ΙТЬ			
	Загрузить	с прибора	_		
	Сохранить	ь на приборе	_		
	Параметр	ы	•		
	Дополнит	ельные функции	•		
	Свойства				
	Печать				

16. Опять нажать на датчик и выбрать Параметры – Параметрирование онлайн



17. DTM успешно работает

	87	କ୍ଷ୍		🛆 🖞 🖗 🛛 🗛	0
>			Параметрировани	we Online	×
Прое	жт		Appec 0 Kansari HARTCH		
	Обсаначения	е прибора	Twn npw6o KTM RUMASS		
^	• 📞 co	мз 🖉 🗄	Device setup		
	• 214	Cl. :	Average flow velocity Value	0,000 v v v v v v v v v v v v v v v v v	:
			Uncorrected Flow Rate Value	0.000 million (1997) (1	
			Uncorrected Flow Hate Value	السلم المراجع ا المراجع المراجع	
			Average sound velocity value	000 000 000 000 000 000 000 000 000 00	:
			EVIEV	11.00 11.00 10.000	•
			PVIIRV	10000 m/s	i
			PV is	lana lana lana lana lana lana lana lana	i
			SV is	Unconscient flow rate	i.
			TV is	Unconnected flow rate	i.
			4V is	Average sound velocity	· i

σ

18. Чтобы записать доступное для изменения значение, нужно ввести его в поле и нажать Enter

📌 PACTware 6.1		– 🗆 ×
>	Параметрирование Online	×
Проект	Адрес 0 Канал HARTCH	
Обозначение прибора	Тип прибо KTM RUMASS	
л 📢 сомз 🖉 🗄	Online Device setup	
	Basic setup	□ ×
	Tag KTM1	i
	Long tag long tag	i
	Average flow velocity Digital Units m/s	~ i
	PV Transfer function Linear	✓ i₀
	Average flow velocity Damping Value 2,000	s i
	🗐 Range values	
	Device information	
	🖳 🜌 🗐 📭 Connected	🔹 🗿 ?

